

Неполнооборотный привод			Электродвигатель								Класс мощ-ти AUMA коммутац. апп-ра	
Тип	Время поворота на 90° [в сек.]	Крут. мом-т [Нм]	Тип электродв.	Мощ-ть <sup>1)</sup> $P_N$ [кВт]	Скор-ть [об/мин]	Номи- нал. ток <sup>2)</sup> $I_N$ [А]	Макс. ток <sup>3)</sup> $I_{max}$ [А]	Пусковой ток $I_A$ [А]	$\cos \varphi$	Значение токового авт.выкл. [А]	Кон- тактор	Тиристор- ный блок
SQR 05.2	8	150	VDOR063-4-0.04	0,04	1400	0,4	0,4	1,0	0,50	0,4	A1	B1
	11					0,4	0,4	1,0	0,50	0,4	A1	B1
	16		VDOR063-4-0.02	0,02	1400	0,4	0,4	1,0	0,40	0,4	A1	B1
	22					0,4	0,4	1,0	0,40	0,4	A1	B1
	32		SDOR063-4-0.01	0,01	1400	0,3	0,3	0,7	0,39	0,3	A1	B1
SQR 07.2	8	300	VDOR063-4-0.06	0,06	1400	0,6	0,7	1,6	0,38	0,7	A1	B1
	11					0,6	0,7	1,6	0,38	0,7	A1	B1
	16		VDOR063-4-0.03	0,03	1400	0,4	0,4	1,0	0,50	0,4	A1	B1
	22					0,4	0,4	1,0	0,50	0,4	A1	B1
	32		SDOR063-4-0.01	0,01	1400	0,3	0,3	0,7	0,39	0,3	A1	B1
SQR 10.2	11	600	VDOR063-4-0.10	0,10	1400	0,8	0,9	2,0	0,48	0,9	A1	B1
	16					0,6	0,7	1,6	0,38	0,7	A1	B1
	22		SDOR063-4-0.06	0,06	1400	0,6	0,7	1,6	0,38	0,7	A1	B1
	32					0,5	0,5	1,0	0,48	0,5	A1	B1
	45		SDOR063-4-0.04	0,04	1400	0,5	0,5	1,0	0,48	0,5	A1	B1
SQR 12.2	63	900	SDOR063-4-0.02	0,02	1400	0,3	0,3	0,7	0,43	0,3	A1	B1
	16					0,8	1,0	2,0	0,48	1,0	A1	B1
	22		VDOR063-4-0.10	0,10	1400	0,8	0,9	2,0	0,48	0,9	A1	B1
	32					0,6	0,7	1,6	0,38	0,7	A1	B1
	45		SDOR063-4-0.04	0,04	1400	0,6	0,5	1,0	0,48	0,5	A1	B1
SQR 14.2	63	1200	SDOR063-4-0.06	0,06	1400	0,5	0,5	1,0	0,48	0,5	A1	B1
	36					0,8	0,9	2,0	0,48	0,9	A1	B1
	48		VDOR063-4-0.10	0,10	1400	0,8	0,9	2,0	0,48	0,9	A1	B1
	72					0,6	0,7	1,6	0,38	0,7	A1	B1
	100		SDOR063-4-0.06	0,06	1400	0,6	0,7	1,6	0,38	0,7	A1	B1

#### Примечания к таблице

- 1) Мощность  $P_N$  Механическая мощность на валу электродвигателя при рабочем моменте многооборотного привода (соответствует прибл. 35 % от максимального момента).  
Потребляемая электрическая мощность рассчитывается по формуле:  
$$P = U \times I \times \cos \varphi \times \sqrt{3}$$
- 2) Номинальный ток  $I_N$  Ток при рабочем моменте
- 3) Максимальный ток  $I_{max}$  Ток при максимальном моменте

#### Примечания по установке

Характеристики электродвигателя	Данные по электродвигателю являются приблизительными. Возможны отклонения от указанных значений в пределах допусков изготовления.														
Термовыключатели/РТС термисторы	Для защиты от перегрева в обмотку электродвигателя встроены термовыключатели или РТС термисторы.  <b>Приводы без блоков управления (AUMA NORM):</b> Термовыключатели или РТС термисторы должны быть подключены к внешней цепи управления (см. схему подключения). <b>Примечание:</b> Если термовыключатели или РТС термисторы не подключены, гарантия на электродвигатель становится недействительной. <b>Номинальная мощность термовыключателей</b>														
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>переменный ток</th> <th>постоянный ток</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>250 В, 50 – 60 Гц</td> <td>60 В</td> </tr> <tr> <td><math>\cos \varphi = 1</math></td> <td>1,0 А</td> </tr> <tr> <td><math>\cos \varphi = 0,6</math></td> <td>42 В</td> </tr> <tr> <td></td> <td>1,2 А</td> </tr> <tr> <td></td> <td>24 В</td> </tr> <tr> <td></td> <td>1,5 А</td> </tr> </tbody> </table> <b>Приводы с блоками управления АМ или АС:</b> Термозащитные элементы уже встроены.	переменный ток	постоянный ток	250 В, 50 – 60 Гц	60 В	$\cos \varphi = 1$	1,0 А	$\cos \varphi = 0,6$	42 В		1,2 А		24 В		1,5 А
переменный ток	постоянный ток														
250 В, 50 – 60 Гц	60 В														
$\cos \varphi = 1$	1,0 А														
$\cos \varphi = 0,6$	42 В														
	1,2 А														
	24 В														
	1,5 А														

Напряжение сети, частота сети Допустимые колебания напряжения сети: ±10 %  
Допустимые колебания частоты сети: ±5 %

## Выбор коммутационной аппаратуры

При автоматическом управлении (от электродвигателя) могут использоваться реверсивные контакторы (физическая, электрическая и командная взаимоблокировка) или тиристоры (командная взаимоблокировка).

**Приводы без блоков управления (AUMA NORM):**

Рекомендуется подбирать коммутационную аппаратуру в соответствии с ее номинальной мощностью или мощностью электродвигателей с учетом присвоенного класса мощности.

Выбор контакторов в соответствии с классом мощности AUMA:

Класс мощности AUMA	Реверсивный контактор Номинальная мощность в соответствии с EN 60947-4-1:2010 AC-3	Реверсивный контактор по мощности электродвигателя по UL/CSA для	
	400 В перем.тока	480 В перем.тока	600 В перем.тока
A1	4,0 кВт	5,0 л.с.	5,0 л.с.
A2	7,5 кВт	10 л.с.	10 л.с.
A3	15 кВт	20 л.с.	25 л.с.
A4	30 кВт	60 л.с.	60 л.с.
A5	55 кВт	75 л.с.	100 л.с.

**Приводы с блоками управления АМ или АС:**

Необходимая коммутационная аппаратура уже встроена.